

关于科技成果转化奖励的声明

签署本声明即表明名称为一种面向二次事故预防动态车道与可变限速协同控制方法等 13 件专利 专利号（登记号）为 ZL202011030968.0 等的东南大学职务科技成果转化奖励方案是由本人刘攀根据学校的相关管理规定提出并已经所在学院同意。同时，作为代表人，本人已向其他相关人员（包括但不限于全体发明人）通告了上述东南大学职务科技成果转化奖励方案，并已收到未列在东南大学职务科技成果转化现金奖励公示表中的其他相关人员所做的放弃其应得奖励的真实意思表示和声明。本人已充分知晓并遵守国家相关法律法规和学校规定，对所陈述内容的真实性负责，对可能存在的虚假陈述等行为承担全部责任。特此声明。

声明人（代表）签字：_____

日期：2025.1.3

所在学院：_____

（分管）院长签字：_____

日期：2025.1.3

盖章：_____

东南大学职务科技成果转化现金奖励信息公示表

科技成果转化信息	
合同经费编号及名称	8H21000080, 高速公路交通运行状态感知与主动管控技术 (13 件专利普通许可)
涉及成果证书编号及名称	<p>证书号第 4666053 号 一种面向二次事故预防动态车道与可变限速协同控制方法</p> <p>证书号第 5154452 号 城市拥堵区域路网双层边界控制方法</p> <p>证书号第 5575602 号 基于车载 GPS 数据的区域拥堵路网边界控制方法</p> <p>证书号第 3385402 号 一种面向通行效率改善的可变限速优化控制方法</p> <p>证书号第 1798831 号 一种雪天快速道路拥堵上游可变限速控制方法</p> <p>证书号第 1796006 号 一种提高高速公路施工区通告效率的控制方法</p> <p>证书号第 2178414 号 一种预防隧道出入口附近追尾事故的可变限速控制方法</p> <p>证书号第 1771099 号 一种快速道路上可变限速与匝道控制协调优化控制方法</p> <p>证书号第 1548403 号 一种降低侧向撞击交通事故概率的车辆调控方法</p> <p>证书号第 1771677 号 一种基于减小车辆追尾事故数量的车辆调控方法</p> <p>证书号第 1548084 号 一种降低不同严重程度交通事故概率的车辆调控方法</p> <p>证书号第 1723081 号 一种雨天状况下减少交通事故的车辆调控方法</p>

		证书号第 1380378 号 一种基于实时交通流和天气信息的快速道路可变限速控制方法			
成果所属种类		<input checked="" type="checkbox"/> 专利 <input type="checkbox"/> 计算机软件著作权 <input type="checkbox"/> 集成电路布图设计专有权 <input type="checkbox"/> 植物新品种 <input type="checkbox"/> 生物医药新品种 <input type="checkbox"/> 技术秘密 <input type="checkbox"/> 其他			
转化方式	<input type="checkbox"/> 转让 <input checked="" type="checkbox"/> 许可	合同总金额 (元)	1,000,000.00		
转化收入净额 (合同总金额扣除必要费用如开票税) (元)		1000000			
已到帐金额 (元) (含本次到账)	1,000,000.00	本次现金奖励发放时间	2025.01.24		
现金奖励信息					
本期前已发放金额 (元)	0	本期拟发放金额 (元)	800000		
奖励人员信息					
姓名	岗位职务	一卡通号	对完成或转化科技成果做出的贡献	拟奖励金额 (元)	确认签名
刘攀	教授	101011171	成果主要完成人, 促成成果转化, 100%	800000	
总计 (元)				800000	
技术合同登记信息					
是否登记	是	登记号码	2025320117000003		
公示期限 (15 个工作日)		2025 年 01 月 03 日 — 2025 年 01 月 23 日			